

# SOUTENANCE DE THESE

## Osamah SAIF

Unité de Recherche : UMR 7253 Laboratoire Heudiasyc

soutiendra sa thèse de **Doctorat**

sur le sujet :

Reactive navigation of a fleet of drones in interaction

A l'Université de technologie de Compiègne  
Le mercredi 23 mars 2016 à 14h  
Amphi du Centre d'Innovation

---

Résumé :

Cette thèse consiste à concevoir, intégrer et valider théoriquement les algorithmes et les techniques permettant le vol et l'anticollision de plusieurs drones. Le travail de thèse comporte également un aspect expérimental qui consiste à intégrer les techniques développées sur des plates formes expérimentales existantes, dans le cadre du projet d'équipement d'excellence ROBOTEX.

Cette thèse est financée par le projet LABEX MS2T.