

# SOUTENANCE DE THESE

## Jiang KUN

Unité de Recherche : UMR 7253 Laboratoire Heudiasyc

soutiendra sa thèse de **Doctorat**

sur le sujet :

Estimation et diagnostic de la dynamique du véhicule en  
interaction avec l'environnement

A l'Université de technologie de Compiègne

Le 8 septembre 2016 à 10h

Amphi Gauss – Centre de recherche

---

Résumé :

La dynamique du véhicule est un sujet essentiel dans le développement des systèmes de sécurité actifs. Les systèmes de contrôle exigent des informations précises sur la dynamique du véhicule, en particulier, les forces de contact pneu/chaussée. Néanmoins, les mesures directes de ces informations sont souvent difficiles, pour des raisons technologiques ou économiques. Par conséquent, cette étude présente une méthode robuste pour estimer ces paramètres en utilisant des technologies d'observation et des capteurs à faible coût disponibles sur des voitures de séries récentes. Le sujet de ce projet est basé sur le développement des nouveaux modèles dynamiques et appliquer des techniques d'observation d'état, pour estimer la dynamique du véhicule en présence de variation de paramètres du véhicule et en interaction avec l'environnement.